

Ficha Técnica

Mini-escavadora lagartas cabine – 5,5 t

Modelo **KUBOTA U56-5KGLS2**

VENDAP

» P. 1/3

DADOS TÉCNICOS • U56-5KGLS2

Peso operacional*1	5595kg
Capacidade do balde, padrão CECE	0,14m ²
Largura do balde (sem dente)	600mm
Motor	
Fabricante	KUBOTA
Modelo	V2607-CR-E5
Tipo	Arrefecido a água, motor diesel
Emissão padrão	EU Fase V
Saída ISO 14396	47,6PS (35,0kW) / 2200rpm
Saída ISO 9249 NET	46,9PS (34,5kW) / 2200rpm
Saída ISO 9249 NET (A/C)	45,7PS (33,6kW) / 2200rpm
Número de cilindros	4
Diâmetro x Tempos	87 x 110mm
Deslocação	2615cc
Comprimento global	5490mm
Altura global	2550mm
Velocidade de rotação	9,2rpm
Largura calço de borracha	400mm
Distância do tambor	1990mm
Tamanho do trator (largura x altura)	1960 x 410mm
Bombas hidráulicas	
P1, P2	Bomba de deslocação variável
Caudal	56,1 + 56,1 l/min
Pressão hidráulica	27,4MPa
P3	Gear type
Caudal	37 l/min
Pressão hidráulica	19,1MPa
Força máx. de escavação (largura / altura)	26,4 / 42.3kN
Ângulo de oscilação da lança	70 / 53graus
Circuito auxiliar (SP1)	
Caudal	75 l/min
Pressão hidráulica	20,6MPa

*1 Cabina com balde padrão (U50-5: 115 kg / U56-5, KX060-5: 119 kg) pronta a operar. O peso da máquina inclui operador de 75 kg.

Ficha Técnica

Mini-escavadora lagartas cabine – 5,5 t

VENDAP

Modelo **KUBOTA U56-5KGLS2**

» P. 2/3

Circuito auxiliar (SP2)

Caudal	37 l/min
Pressão hidráulica	19,1MPa
Depósito hidráulico (depósito / cheio)	41,9 / 77 l
Capacidade depósito combustível	66L
Velocidade máx. viagem (baixo / alto)	2,8 / 4,8km/h
Pressão de contacto ao solo	31,6kPa (0,322kgf/cm ²)
Distância ao solo	310mm

Nível de ruído

LpA / LwA (2000/14/EC)	74 / 96dB (A)
------------------------	---------------

Vibração*2

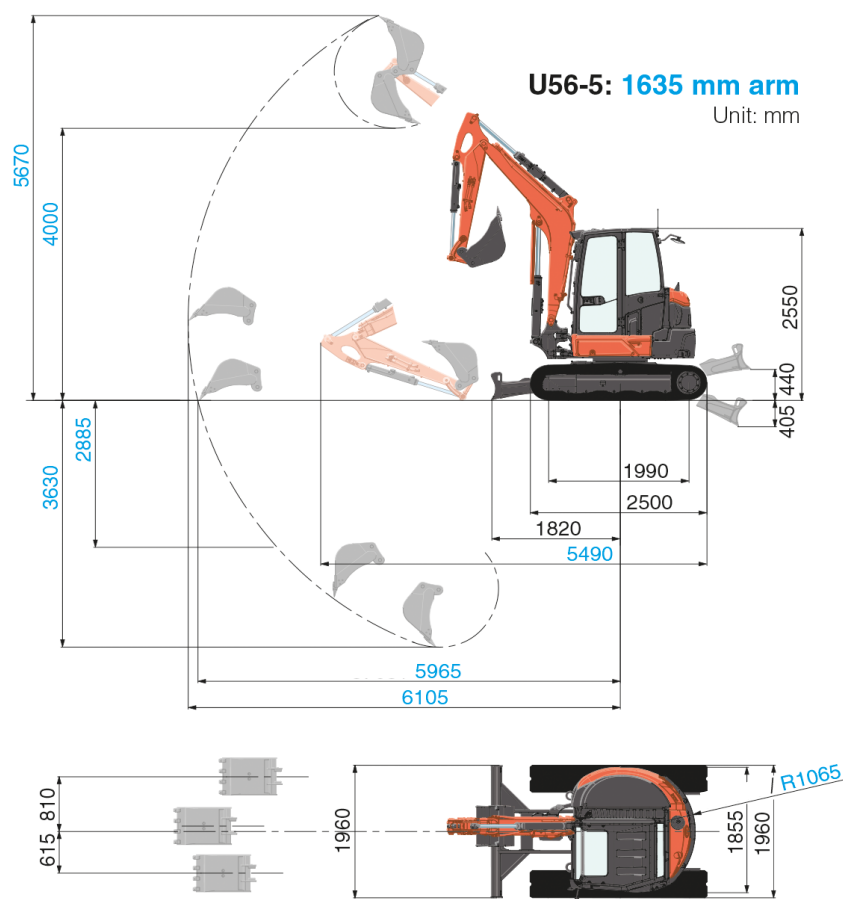
Sistema de braço de mão (ISO 5349-2:2001)

Escavação / Nivelamento	<2,5 / <2,5
Condução / Marcha lenta	<2,5 / <2,5

Corpo inteiro (ISO 2631-1:1997)

Escavação / Nivelamento	<0,5 / <0,5
Condução / Marcha lenta	<0,5 / <0,5

*2 Estes valores são medidos em condições específicas à velocidade máxima do motor e podem divergir, dependendo do estado de funcionamento.



Ficha Técnica

Mini-escavadora lagartas cabine – 5,5 t

Modelo **KUBOTA U56-5KGLS2**

VENDAP

» P. 3/3

kN (ton)

CAPACIDADE DE ELEVAÇÃO

Altura do ponto de elevação	Raio do ponto de elevação (min.)			Raio do ponto de elevação (1.5m)			Raio do ponto de elevação (2m)		
	Cima-frente		Cima-lado	Cima-frente		Cima-lado	Cima-frente		Cima-lado
	Lâmina baixo	Lâmina cima		Lâmina baixo	Lâmina cima		Lâmina baixo	Lâmina cima	
3m									
2m									
1m									
0m									
-1m	15.1 (1.54)	15.1 (1.54)	15.1 (1.54)	23.6 (2.41)	23.6 (2.41)	23.6 (2.41)	28.9 (2.94)	25.9 (2.65)	21.0 (2.14)
-2m	36.1 (3.69)	36.1 (3.69)	36.1 (3.69)	34.5 (3.52)	34.5 (3.52)	34.5 (3.52)	24.5 (2.50)	24.5 (2.50)	21.5 (2.20)
-3m									

CAPACIDADE DE ELEVAÇÃO

Altura do ponto de elevação	Raio do ponto de elevação (3m)			Raio do ponto de elevação (4m)			Raio do ponto de elevação (max.)		
	Cima-frente		Cima-lado	Cima-frente		Cima-lado	Cima-frente		Cima-lado
	Lâmina baixo	Lâmina cima		Lâmina baixo	Lâmina cima		Lâmina baixo	Lâmina cima	
3m				11.1 (1.13)	9.4 (0.96)	8.3 (0.85)	9.9 (1.01)	6.8 (0.69)	6.0 (0.61)
2m	16.7 (1.70)	14.2 (1.45)	12.4 (1.26)	12.7 (1.30)	9.0 (0.92)	8.0 (0.81)	10.0 (1.02)	6.0 (0.61)	5.3 (0.54)
1m	21.9 (2.33)	13.1 (1.34)	11.3 (1.16)	14.7 (1.50)	8.6 (0.88)	7.6 (0.77)	10.6 (1.08)	5.8 (0.59)	5.1 (0.52)
0m	23.5 (2.40)	12.6 (1.28)	10.8 (1.10)	15.6 (1.59)	8.3 (0.85)	7.3 (0.74)	11.1 (1.13)	5.9 (0.61)	5.3 (0.54)
-1m	21.6 (2.20)	12.5 (1.28)	10.8 (1.10)	14.6 (1.49)	8.2 (0.84)	7.2 (0.73)	11.1 (1.13)	6.7 (0.68)	5.9 (0.61)
-2m	15.9 (1.62)	12.8 (1.31)	11.0 (1.12)						
-3m									

Ter em atenção:

*As capacidades de elevação baseiam-se na norma ISO10567 e não excedem 75% da carga de inclinação estática da máquina ou 87% da capacidade de elevação hidráulica da máquina.

*O balde da escavadora, o gancho, a cinta e outros acessórios de elevação não estão incluídos nesta tabela.

*As normas EN474-1 e EN474-5 exigem que a máquina esteja equipada com uma válvula de segurança no cilindro da lança e um sinal sonoro de aviso de sobrecarga para operações de manuseamento de objetos.

